

SERVOMOTORE

PER VALVOLE DI REGOLAZIONE EQUISFERA a 2 o 3 VIE

1/2" - 3/4" - 1" - 1" 1/4 - 1" 1/2



Servomotore 24 Vca
Comando proporzionale

FOGLIO ISTRUZIONI

IMPIEGO

Il servomotore è costituito da un motore elettrico abbinato ad un robusto riduttore di giri con ingranaggi fresati in acciaio trattato termicamente.

Il servomotore è a **rotazione reversibile** ed è adatto per la motorizzazione di valvole di regolazione di portata a 2 vie o miscelatrici a sfera a 3 vie mod. EQUISFERA De Pala, negli impianti di riscaldamento o di raffreddamento.

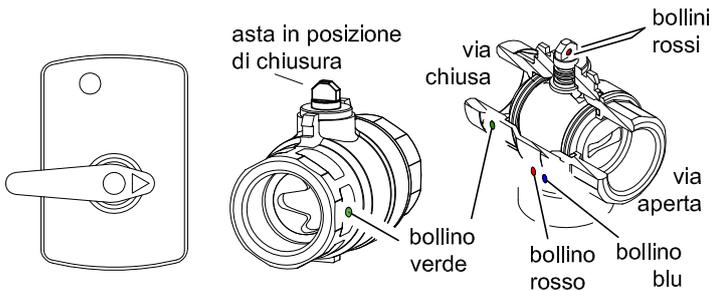
INSTALLAZIONE

1) CONTROLLARE CHE SERVOMOTORE E VALVOLA SIANO IN POSIZIONE DI CHIUSURA

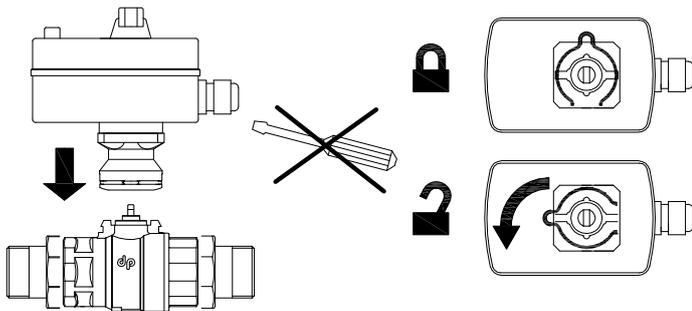
servomotore in posizione di chiusura

valvola a 2 vie in posizione di chiusura

valvola a 3 vie in posizione di chiusura



2) INNESTARE SERVOMOTORE E VALVOLA



FUNZIONAMENTO

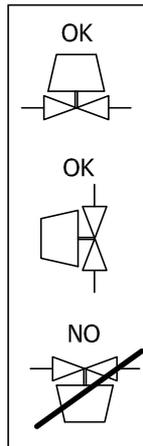
L'azione di regolazione si ha per rotazioni reversibili dell'albero di uscita del servomotore entro un angolo di 90°, con posizionamenti percentualmente proporzionali al segnale ricevuto.

Il segnale di comando può venire da un regolatore ambiente o climatico con uscita variabile in Vdc o in mA.

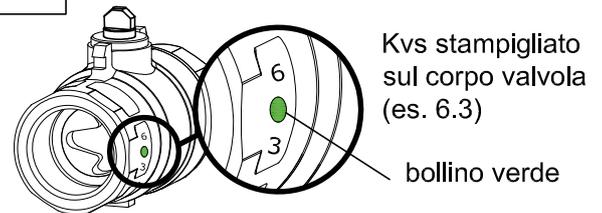
Ricerca della posizione "0": il servomotore ruota in senso orario (visto lato maniglia) sino a fine corsa. Poi la rotazione segue il segnale pilota.

Il servomotore ricerca la posizione "0":

- al primo avvio,
- ogni volta che viene tolta e ridata alimentazione,
- quando il segnale pilota Y è zero per qualche secondo se impostata la rotazione antioraria all'aumentare di Y,
- quando il segnale pilota Y è massimo per qualche secondo se impostata la rotazione oraria all'aumentare di Y.



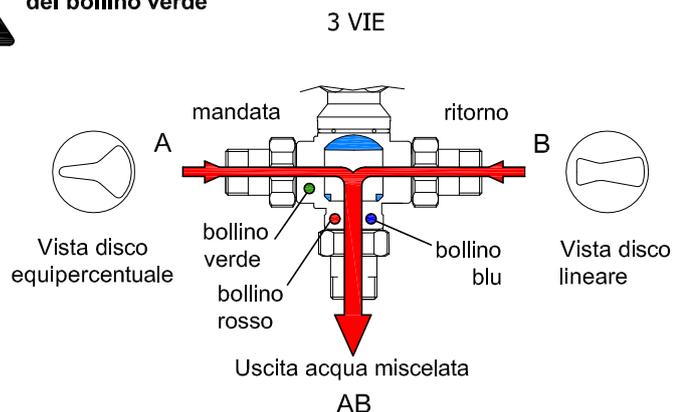
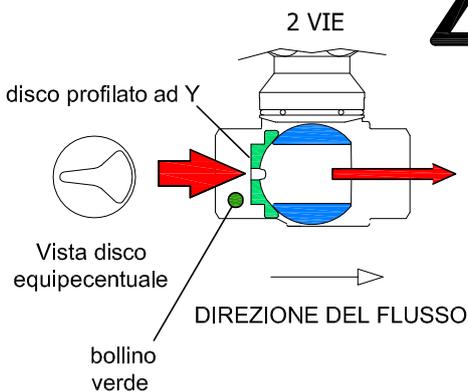
MANIGLIA DI ROTAZIONE
PULSANTE DI SBLOCCO PER ROTAZIONE MANUALE. ATTENZIONE RUOTARE SOLO **SENZA ALIMENTAZIONE**



COLLEGAMENTI VALVOLA



rispettare l'indicazione del bollino verde



SERVOMOTORE

	P7EV9V	P7EV9	P7EV9L	P7EA9V	P7EA9	P7EA9L
Alimentazione	24 V +/- 10% 50 Hz					
Assorbimento	5,6 VA					
Coppia di spunto	9 Nm	13 Nm		9 Nm	13 Nm	
Temperatura ambiente di lavoro	0 ÷ 50 °C					
Angolo di manovra	90° rotazione bidirezionale					
Tempo di manovra	30"	60"	120"	30"	60"	120"
Tipo di comando	0 - 10 V			4 - 20 mA		
Grado di protezione elettrico	IP65					

VALVOLA

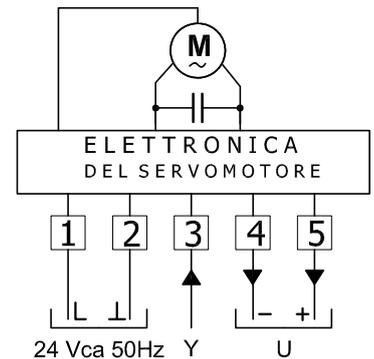
Materiale corpo valv.	Ottone CW617N Nichelato
Materiale sfera	Ottone CW617N Nichelato/Cromato
Materiale disco di regolazione	PTFE posato su o-ring in EPDM
Materiale asta	Ottone CW614N doppio o-ring in EPDM
Materiale adattatore	POM-C
Pressione massima	16 bar
Pressione differenziale massima	4 bar
Campo di temperatura	0 ÷ 110 °C
Fluido utilizzabile	Acqua o liquidi compatibili con PTFE/EPDM

SERVOMOTORE + VALVOLA 2 VIE

DN	H	A min	C	F	P	B
15	137	143	57	77	105	131
20	137	143	57	77	108	139
25	140	146	60	87	121	156
32	144	150	64	94	133	172
40	152	158	72	108	151	193

SERVOMOTORE + VALVOLA 3 VIE

DN	H	A min	C	F	B	Q	P
15	137	143	57	76	130	38	65
20	137	143	57	76	136	38	68
25	141	147	61	86	155	43	78
32	144	150	64	94	172	47	86
40	152	158	72	108	193	60	102

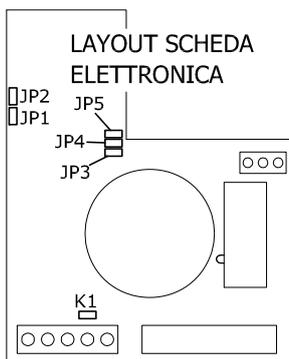


COLLEGAMENTI ELETTRICI

morsetti 1 - 2: alimentazione 24 Vca 50Hz
 morsetto 3: segnale pilota Y (il polo negativo del segnale è comune al morsetto 2)
 morsetti 4 - 5: uscita analogica del segnale di posizione U (V)

IMPOSTAZIONE DEL SENSO DI ROTAZIONE E DEL SEGNALE PILOTA

SCOLLEGARE L' ALIMENTAZIONE ELETTRICA PRIMA DI EFFETTUARE UNA EVENTUALE IMPOSTAZIONE CON I JUMPER



Selezione segnale pilota Y				
	0 - 10 V	2 - 10 V	0 - 20 mA	4 - 20 mA
JP2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
JP1	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
K1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Selezione senso di rotazione per Y crescente - visto dal lato maniglia				
	antiorario (impost. di fabbrica)		orario	
JP3	<input type="checkbox"/>		<input checked="" type="checkbox"/>	

jumper non inserito

jumper inserito

JP4, JP5: disponibili per variare il tempo di manovra

GARANZIA

Tutti i servomotori DE PALA sono garantiti per un periodo di due anni dalla data di fabbricazione.

La garanzia si limita, per materiale che deve essere restituito in porto franco presso la sede della ditta, alla sostituzione o riparazione gratuita del servomotore non manomesso e riconosciuto difettoso dopo un impiego in condizioni compatibili con le caratteristiche.

In nessun caso la riparazione in garanzia implica la ns. responsabilita' verso terzi e la possibilita' di richiesta di rimborsi o di danni.

de pala

33080 ROVEREDO IN PIANO (Pordenone) - Via del Lavoro, 10 - ITALIA Web : www.depala.it
 Telefono 0434.920466 0434.923166 FAX 0434.591473 e-mail : info@depala.it